

2024 OKAYAMAチャレンジカップレース 第1戦  
VITA

## 決勝 正式結果

順位	ゼッケン	クラス	順	ドライバー	モデル	車名	周回	所要時間	km/h	トップ差	ベストタイム	周回
1	39		1	武地 孝幸	VITA-01	odula TONE TMR VITA	10	17'52.570	124.288		1'45.964	6
2	75		2	清水 康友	VITA-01	カーブテッククラブ☆Trace☆制動屋	10	17'53.272	124.207	0.702	1'46.106	6
3	88		3	MAKOTO	VITA-01	まこと君VITA	10	17'54.298	124.088	1.728	1'46.047	6
4	219		4	中島 僚斗	VITA-01	&Gコーポレーション HT VITA	10	17'54.427	124.074	1.857	1'45.938	9
5	46		5	長田 茂久	VITA-01	TRACE☆TS☆CB☆愉快なおっさんV	10	17'54.743	124.037	2.173	1'46.006	3
6	4	T	1	藺牟田 政治	VITA-01	SSJOKER☆ダイワN通商VITA	10	17'55.958	123.897	3.388	1'46.166	4
7	14	T	2	下垣 和也	VITA-01	SOUEISHA-VITA	10	17'56.303	123.857	3.733	1'46.054	5
8	0		6	上田 裕司	VITA-01	野郎レーシング☆萬雲塾VITA	10	18'00.494	123.377	7.924	1'46.489	6
9	83		7	中島 佑太	VITA-01	AutoBarnSport恵比寿☆83r	10	18'04.812	122.886	12.242	1'46.589	6
10	78	T	3	TAKEchan	VITA-01	恵比寿アキランドVita制動屋	10	18'07.439	122.589	14.869	1'47.139	5
11	66		8	中西 亮平	VITA-01	BASIS RACING☆NAMS	10	18'07.986	122.527	15.416	1'46.523	9
12	6		9	増本 千春	VITA-01	SHIELD MST 清水炉工業所01	10	18'08.254	122.497	15.684	1'45.608	9
13	57	T	4	武連 良治	VITA-01	TBR RAYBROS VITA	10	18'16.373	121.590	23.803	1'47.228	3
14	34		10	植島 禎一	VITA-01	MBR-Trace★制動屋	10	18'17.357	121.481	24.787	1'46.777	5
15	583		11	近藤 説秀	VITA-01	高野山恵光院☆恵比寿VITA	10	18'17.805	121.431	25.235	1'47.836	9
16	61	T	5	木村 一廊	VITA-01	KOO'ON with ABBEY	10	18'21.006	121.078	28.436	1'48.118	7
17	105	T	6	吉村 雅一	VITA-01	ヨシムラオート Vita	10	18'24.431	120.703	31.861	1'48.119	9
18	525	T	7	CHAY	VITA-01	KRS VITA	10	18'25.130	120.627	32.560	1'48.309	4
19	80	T	8	森村 彰博	VITA-01	恵比寿B※RIGHT-VITA	10	18'28.186	120.294	35.616	1'48.111	3
20	999	T	9	松本 匡史	VITA-01	m·dent with 萬雲塾VITA	10	18'30.678	120.024	38.108	1'46.029	4
21	36		12	戸田 淳也	VITA-01	TeamTetsuyaアングルVita	10	18'30.779	120.013	38.209	1'48.974	5
				---以上完走---								
	91	T		首藤 哲也	VITA-01	J E Tの建売☆L B J	6	10'59.693	121.245	4 Laps	1'46.921	5

クラス: T=VITAトワイ  
完走周回数 VITA-T:7Laps VITA:7Laps

参加台数: 22台 出走台数: 22台  
ベストラップ: 6 増本 千春 1'45.608 9/10 126.229km/h

審査委員長

藤原 純雄

大会競技長

前澤 伊織

計時委員長

吉元 良一



OKAYAMA International Circuit